

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

1. Identificación da programación

Centro educativo

Código	Centro	Concello	Ano académico
15015767	Politécnico de Santiago	Santiago de Compostela	2023/2024

Ciclo formativo

Código da familia profesional	Familia profesional	Código do ciclo formativo	Ciclo formativo	Grao	Réxime
FME	Fabricación mecánica	CSFME02	Construcións metálicas	Ciclos formativos de grao superior	Réxime de proba libre

Módulo profesional e unidades formativas de menor duración (*)

Código MP/UF	Nome	Curso	Sesións semanais	Horas anuais	Sesións anuais
MP0162	Programación de sistemas automáticos e fabricación mecánica	2023/2024	0	160	0
MP0162_23	Programación de sistemas automáticos	2023/2024	0	40	0
MP0162_33	Preparación de sistemas automáticos, control e supervisión do proceso de fabricación	2023/2024	0	40	0
MP0162_13	Análise de instalacións automatizadas	2023/2024	0	80	0

(*) No caso de que o módulo profesional estea organizado en unidades formativas de menor duración

Profesorado responsable

Profesorado asignado ao módulo	JOSE LUIS BECERRA RODRÍGUEZ,MARCOS FONTÁN CORTIZO
Outro profesorado	

Estado: Pendente de supervisión inspector

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

2. Resultados de aprendizaxe e criterios de avaliación

2.1. Primeira parte da proba

2.1.1. Resultados de aprendizaxe do currículo que se tratan

Resultados de aprendizaxe do currículo
(MP0162_33) RA1 - Organiza e pon a punto componentes dunha instalación automatizada, para o que selecciona e aplica as técnicas e os procedementos requiridos.
(MP0162_13) RA1 - Identifica os componentes dunha instalación automatizada de fabricación mecánica, a partir da análise do seu funcionamento e da localización nos sistemas de producción.
(MP0162_23) RA1 - Elabora os programas dos componentes dun sistema automatizado, para o que analiza e aplica diversos tipos de programación.
(MP0162_33) RA2 - Controla e supervisa os sistemas automatizados, para o que analiza o proceso e axusta os parámetros das variables do sistema.

2.1.2. Criterios de avaliación que se aplicarán para a verificación da consecución dos resultados de aprendizaxe por parte do alumnado

Criterios de avaliación do currículo
(MP0162_23) CA1.1 Describiuse a función que deba realizar cada componente do sistema no ámbito do proceso para automatizar.
(MP0162_13) CA1.1 Describiríonse as características dunha instalación automatizada de fabricación (xestión de ferramentas e útiles, xestión de pezas, fabricación e verificación).
(MP0162_33) CA1.1 Identificáronse os dispositivos e os componentes das máquinas que requieren mantemento de uso (filtros, engraxadores, proteccións, soportes, etc).
(MP0162_33) CA1.2 Configuráronse os componentes da instalación atendendo ao proceso de fabricación.
(MP0162_13) CA1.2 Enumeráronse os elementos dun sistema automatizado en relación coa súa función.
(MP0162_23) CA1.3 Describiríonse os dispositivos de introdución e xestión de datos utilizados na programación de robots, manipuladores e PLC.
(MP0162_13) CA1.3 Describiríonse os tipos de robots e manipuladores e indicárionse as súas principais características.
(MP0162_33) CA1.3 Transferíronse os programas de robots, manipuladores e PLC desde o arquivo fonte ao sistema.

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

Criterios de avaliación do currículo
(MP0162_23) CA1.4 Elaboráronse os programas para o control dos robots e dos manipuladores.
(MP0162_13) CA1.4 Analizáronse as tecnoloxías de automatización (pneumática, eléctrica, hidráulica, electrónica e mecánica) e valorouse a oportunidade de uso de cada unha.
(MP0162_33) CA1.4 Colocáronse as ferramentas e os útiles consonte a secuencia programada de operacións.
(MP0162_23) CA1.5 Elaboráronse os programas dos controladores lóxicos.
(MP0162_13) CA1.5 Explicáronse as diferenzas de configuración dos sistemas de fabricación automática (célula, sistema de fabricación flexible e contorno CIM).
(MP0162_23) CA1.6 Elaboráronse os programas de xestión do sistema automatizado.
(MP0162_13) CA1.6 Valoráronse as vantaxes e os inconvenientes dos sistemas automatizados fronte a outros sistemas de fabricación.
(MP0162_33) CA1.6 Seleccionáronse os instrumentos de medición ou verificación en función da operación que se realice.
(MP0162_23) CA1.8 Verificouse o programa realizando a simulación dos sistemas programables.
(MP0162_13) CA1.8 Desenvolvéronse as actividades con responsabilidade e amosouse compromiso coa profesión.
(MP0162_33) CA1.8 Resolvéreronse satisfactoriamente os problemas presentados no desenvolvemento da actividade.
(MP0162_23) CA1.9 Comprobouse na simulación que as traxectorias cumpran as especificacións.
(MP0162_33) CA1.9 Mantívose a área de traballo co grao apropiado de orde e limpeza.
(MP0162_23) CA1.11 Gardouse o programa no soporte axeitado.
(MP0162_23) CA1.12 Resolvéreronse os problemas presentados no desenvolvemento da actividade.
(MP0162_23) CA1.13 Propuxéreronse actividades de mellora da xestión da producción.
(MP0162_33) CA2.1 Efectuáronse as probas en baleiro necesarias para a comprobación do funcionamento do sistema.
(MP0162_33) CA2.3 Realizáronse as modificacións nos programas a partir das desviacións comprobadas na verificación do proceso.

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

Criterios de avaliación do currículo
(MP0162_33) CA2.4 Monitorizouse en pantalla o estado do proceso e dos seus compoñentes.
(MP0162_33) CA2.5 Propuxéreronse melloras no sistema que supoñan un aumento do rendemento e/ou da calidade do produto.
(MP0162_33) CA2.7 Mantívose unha actitude de respecto polas normas e polos procedementos de seguridade e de calidade.

2.2. Segunda parte da proba

2.2.1. Resultados de aprendizaxe do currículo que se tratan

Resultados de aprendizaxe do currículo
(MP0162_33) RA1 - Organiza e pon a punto compoñentes dunha instalación automatizada, para o que selecciona e aplica as técnicas e os procedementos requeridos.
(MP0162_13) RA1 - Identifica os compoñentes dunha instalación automatizada de fabricación mecánica, a partir da análise do seu funcionamento e da localización nos sistemas de producción.
(MP0162_23) RA1 - Elabora os programas dos compoñentes dun sistema automatizado, para o que analiza e aplica diversos tipos de programación.
(MP0162_33) RA2 - Controla e supervisa os sistemas automatizados, para o que analiza o proceso e axusta os parámetros das variables do sistema.

2.2.2. Criterios de avaliación que se aplicarán para a verificación da consecución dos resultados de aprendizaxe por parte do alumnado

Criterios de avaliación do currículo
(MP0162_23) CA1.2 Detalláronse os movementos e as traxectorias que deban de seguir os elementos que se vaian programar (robots, manipuladores e actuadores).
(MP0162_13) CA1.2 Enumeráronse os elementos dun sistema automatizado en relación coa súa función.
(MP0162_33) CA1.2 Configuráronse os compoñentes da instalación atendendo ao proceso de fabricación.
(MP0162_23) CA1.3 Describiríronse os dispositivos de introdución e xestión de datos utilizados na programación de robots, manipuladores e PLC.
(MP0162_13) CA1.3 Describiríronse os tipos de robots e manipuladores e indicáreronse as súas principais características.

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

Criterios de avaliación do currículo
(MP0162_13) CA1.4 Analizáronse as tecnoloxías de automatización (pneumática, eléctrica, hidráulica, electrónica e mecánica) e valorouse a oportunidade de uso de cada unha.
(MP0162_23) CA1.5 Elaboráronse os programas dos controladores lóxicos.
(MP0162_13) CA1.5 Explicáronse as diferenzas de configuración dos sistemas de fabricación automática (célula, sistema de fabricación flexible e contorno CIM).
(MP0162_33) CA1.5 Realizouse a posta en marcha dos equipamentos aplicando o procedemento establecido no manual.
(MP0162_23) CA1.6 Elaboráronse os programas de xestión do sistema automatizado.
(MP0162_33) CA1.6 Seleccionáronse os instrumentos de medición ou verificación en función da operación que se realice.
(MP0162_23) CA1.7 Introducíronse os datos utilizando a lingua xe específica.
(MP0162_13) CA1.7 Describiuse o funcionamento e a estrutura das comunicacións entre os elementos (sensores e actuadores) e o xestor de información.
(MP0162_33) CA1.7 Adoptáronse as medidas de protección necesarias para garantir a seguridade persoal e a integridade dos equipamentos.
(MP0162_33) CA1.8 Resolvéreronse satisfactoriamente os problemas presentados no desenvolvemento da actividade.
(MP0162_13) CA1.8 Desenvolvéreronse as actividades con responsabilidade e amosouse compromiso coa profesión.
(MP0162_23) CA1.9 Comprobouse na simulación que as traxectorias cumpran as especificacións.
(MP0162_23) CA1.10 Corrixíronse os errores detectados na simulación.
(MP0162_23) CA1.11 Gardouse o programa no soporte axeitado.
(MP0162_23) CA1.13 Propuxéreronse actividades de mellora da xestión da producción.
(MP0162_33) CA2.1 Efectuáronse as probas en baleiro necesarias para a comprobación do funcionamento do sistema.
(MP0162_33) CA2.2 Comprobouse que o proceso cumpra as especificacións de producción descritas.
(MP0162_33) CA2.4 Monitorizouse en pantalla o estado do proceso e dos seus compoñentes.

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

Criterios de avaliación do currículo

(MP0162_33) CA2.5 Propuxérónse melloras no sistema que supoñan un aumento do rendemento e/ou da calidade do produto.

(MP0162_33) CA2.6 Aplicáronse as normas de prevención de riscos laborais e de protección ambiental requiridas.

(MP0162_33) CA2.7 Mantívose unha actitude de respecto polas normas e polos procedementos de seguridade e de calidade.

3. Mínimos exigibles para alcanzar a avaliación positiva e os criterios de cualificación

MINIMOS EXIGIBLES

- Fundamentos da automatización da fabricación.
- Automatización pneumática.
- Automatización hidráulica.
- Automatizacíons eléctrica e electrónica.
- Automatizacíons electropneumática e electrohidráulica.
- Aplicacíons de sistemas automáticos en fabricación mecánica (operacíons de agarre, clasificación, ordenación, introducción, posicionamento, suxeición e transmisión).
- Identificación de compoñentes dun sistema automatizado: actuadores lineais e de xiro (pneumáticos, hidráulicos e eléctricos), captadores de información, entrada de datos (premedores, interruptores, fins de carreira, detectores, etc.), e elementos de control e mando (relés, contactores e válvulas distribuidoras).
- Integración de sistemas flexibles. Células, liñas e sistemas de fabricación flexible.
- Aplicacíons da robótica en fabricación.
- Aplicacíons dos PLC en fabricación.
- Procesos de transporte e de montaxe automática.
- Sistemas modulares automáticos de útiles e ferramentas.
- Fabricación integrada por computador (CIM).
- Estrutura das comunicacíons entre elementos (sensores e actuadores) e o xestor da información.
- Grafcet.
- Robots: eixos e graos de liberdade.
- Manipuladores: eixos e graos de liberdade.
- Controladores lóxicos programables (PLC).

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

- Linguaxes de programación de PLC e robots.
- Funcións nun PLC: funcións lóxicas, temporizadores e contadores.
- Conexión de entradas e saídas (sensores e actuadores) a un PLC.
- Programación de PLC.
- Programación de robots: movementos, transferencia do programa ao PLC, comprobación de entradas e saídas, simulación do programa e corrección dos erros detectados.
- Operacións de mantemento de uso do proceso automatizado.
- Variables controladas polos sistemas automáticos e as súas unidades de medida.
- Montaxe e desmontaxe de actuadores e elementos primarios de control.
- Posta en marcha de máquinas e equipamentos.
- Axuste de máquinas e accesorios.
- Preparación e montaxe de útiles e ferramentas.
- Riscos laborais asociados á preparación de máquinas.
- Riscos ambientais asociados á preparación de máquinas. BC2. Control e supervisión
- Control da estación de traballo.
- Distribución das instrucións de control ás estacións de traballo.
- Control da producción.
- Control do tráfico.
- Control das ferramentas.
- Monitorización de pezas.
- Informes e control de seguimento.
- Sistemas SCADA. ¿ Diagnósticos.
- Elementos de regulación (pneumáticos, hidráulicos e eléctricos). Regulación de presión e de caudal.
- Parámetros de control (velocidade, percorrido, tempo, etc).
- Identificación e resolución de problemas.

CRITERIOS DE CUALIFICACION

A proba constará de duas partes unha teórica e a outra práctica.

Para poder acceder a proba práctica deberá ter superada a proba teórica.

A nota final será a suma das duas partes tendo en conta que o peso da parte teórica será dun 40% e o restante será para a proba práctica

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

4. Características da proba e instrumentos para o seu desenvolvimento**4.a) Primeira parte da proba**

A avaliacion inicial realiarase cun examen teórico que versara sobre os seguintes contidos:

MINIMOS EXISIBLES

- Fundamentos da automatización da fabricación.
- Automatización pneumática.
- Automatización hidráulica.
- Automatizacóns eléctrica e electrónica.
- Automatizacóns electropneumática e electrohidráulica.
- Aplicacóns de sistemas automáticos en fabricación mecánica (operacóns de agarre, clasificación, ordenación, introducción, posicionamento, suxección e transmisión).
- Identificación de compoñentes dun sistema automatizado: actuadores lineais e de xiro (pneumáticos, hidráulicos e eléctricos), captadores de información, entrada de datos (premedores, interruptores, fins de carreira, detectores, etc.), e elementos de control e mando (relés, contactores e válvulas distribuidoras).
- Integración de sistemas flexibles. Células, liñas e sistemas de fabricación flexible.
- Aplicacóns da robótica en fabricación.
- Aplicacóns dos PLC en fabricación.
- Procesos de transporte e de montaxe automática.
- Sistemas modulares automáticos de útiles e ferramentas.
- Fabricación integrada por computador (CIM).
- Estrutura das comunicacóns entre elementos (sensores e actuadores) e o xestor da información.
- Grafcet.
- Robots: eixos e graos de liberdade.
- Manipuladores: eixos e graos de liberdade.
- Controladores lóxicos programables (PLC).
- Linguaxes de programación de PLC e robots.
- Funcións nun PLC: funcións lóxicas, temporizadores e contadores.
- Conexión de entradas e saídas (sensores e actuadores) a un PLC.
- Programación de PLC.
- Programación de robots: movementos, transferencia do programa ao PLC, comprobación de entradas e saídas, simulación do programa e corrección dos erros detectados.
- Operacóns de mantemento de uso do proceso automatizado.
- Variables controladas polos sistemas automáticos e as súas unidades de medida.

ANEXO III
MODELO DE PROGRAMACIÓN DE PROBA LIBRE DE MÓDULOS PROFESIONAIS

- Montaxe e desmontaxe de actuadores e elementos primarios de control.
- Posta en marcha de máquinas e equipamentos.
- Axuste de máquinas e accesorios.
- Preparación e montaxe de útiles e ferramentas.
- Riscos laborais asociados á preparación de máquinas.
- Riscos ambientais asociados á preparación de máquinas. BC2. Control e supervisión
- Control da estación de traballo.
- Distribución das instrucións de control ás estacións de traballo.
- Control da producción.
- Control do tráfico.
- Control das ferramentas.
- Monitorización de pezas.
- Informes e control de seguimento.
- Sistemas SCADA. ¿ Diagnósticos.
- Elementos de regulación (pneumáticos, hidráulicos e eléctricos). Regulación de presión e de caudal.
- Parámetros de control (velocidade, percorrido, tempo, etc).
- Identificación e resolución de problemas.

4.b) Segunda parte da proba

A proba practica versará sobre a execución dun exercicio de automatización por calquera dos métodos esixidos nos contidos mínimos con duas partes diferenciadas.

- 1^{a)} Realización do esquema exposto no ejercicio.
- 2^{a)} Montaxe e conexión correcta de todos os elementos.